

## 题目

考虑具有连续权重的布尔型感知机的泛化误差在大  $\alpha$  极限下的渐进形式<sup>1</sup>

## 设定

考虑如下感知机模型

$$y = \text{sign}\left(\frac{1}{\sqrt{N}}\mathbf{w} \cdot \mathbf{x}\right) \quad (1)$$

其中权重  $\mathbf{w} \in \mathbb{R}^N$  满足球面约束  $\|\mathbf{w}\|^2 = N$ ，输入数据  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^N$ 。训练集  $\mathcal{D} = \{(\mathbf{x}^\mu, y_\star^\mu)\}_{\mu=1}^P$ ，标签

$$y_\star^\mu = \text{sign}\left(\frac{1}{\sqrt{N}}\mathbf{w}_\star \cdot \mathbf{x}^\mu\right) \quad (2)$$

其中真实权重  $\mathbf{w}_\star \in \mathbb{R}^N$  满足球面约束  $\|\mathbf{w}_\star\|^2 = N$ ，数据  $\mathbf{x}$  满足高斯分布  $\mathbf{x} \sim \mathcal{N}(\mathbf{0}, \mathbf{I}_N)$ 。损失函数

$$\mathcal{L}(\mathbf{w}) = \sum_{\mu} \Theta(-y^\mu y_\star^\mu) \quad (3)$$

其中  $\Theta$  为 Heaviside 阶跃函数。泛化误差

$$\varepsilon_g = \mathbb{E}_{\mathbf{w}_\star, \mathbf{x}} \Theta(-y y_\star) \quad (4)$$

## 结论

定义数据量密度  $\alpha = P/N$ ，泛化误差可以表示为

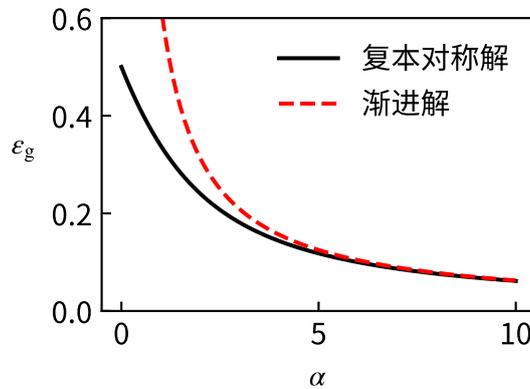
$$\varepsilon_g = \frac{1}{\pi} \arccos r \quad (5)$$

其中  $r$  是如下方程的不动点

$$\frac{r}{\sqrt{1-r}} = \frac{\alpha}{\pi} \int \mathcal{D}x \frac{e^{-rx^2/2}}{\int_{\sqrt{r}x}^{\infty} \mathcal{D}z} \quad (6)$$

在  $\alpha \rightarrow \infty$  时，泛化误差的渐进形式为

$$\varepsilon_g \simeq \frac{0.625}{\alpha} \quad (7)$$



<sup>1</sup>这个问题最早由 G. Györfyi 和 N. Tishby 在 1990 年得到复本对称解 [1]，H. S. Seung、H. Sompolinsky、N. Tishby 在 1992 年关于感知机的工作 [2] 和 H. Nishimori 在 2001 年的书 [3] 第八章对这个问题进行了介绍，有很高的参考价值

## 分析

## 1. 统计力学形式

配分函数

$$Z = \int d\mathbf{w} \delta(N - \|\mathbf{w}\|^2) \exp \left[ -\beta \sum_{\mu} \Theta(-y^{\mu} y_{\star}^{\mu}) \right] \quad (8)$$

注意到  $\lim_{\beta \rightarrow \infty} e^{-\beta \Theta(-x)} = \Theta(x)$ , 取零温极限, 采用如下配分函数

$$Z = \int d\mathbf{w} \delta(N - \|\mathbf{w}\|^2) \prod_{\mu} \Theta(y^{\mu} y_{\star}^{\mu}) \quad (9)$$

这对应于不考虑输出噪声的情况

自由能  $Nf = -\log Z$ , 复本技巧  $\mathbb{E} \log Z = \lim_{n \rightarrow 0} \frac{1}{n} \log \mathbb{E} Z^n$ , 自由能密度写为

$$f = -\lim_{n \rightarrow 0} \frac{1}{nN} \log \mathbb{E}_{\mathbf{w}_{\star}, \{x^{\mu}\}} Z^n \quad (10)$$

注意到  $\Theta[\text{sign}(x_1) \text{sign}(x_2)] = \Theta(x_1 x_2)$ , 引入两个辅助场

$$u = \frac{1}{\sqrt{N}} \mathbf{w}_{\star} \cdot \mathbf{x} \quad v^a = \frac{1}{\sqrt{N}} \mathbf{w}^a \cdot \mathbf{x} \quad (11)$$

自由能密度改写为

$$f = -\lim_{n \rightarrow 0} \frac{1}{nN} \log \mathbb{E}_{u, \{v^a\}} \int \prod_a \frac{d\mathbf{w}^a d\hat{\delta}}{2\pi i} \exp(-\hat{\delta} N + \hat{\delta} \|\mathbf{w}^a\|^2) \left[ \Theta(-u v^a) \right]^P \quad (12)$$

场变量满足联合分布  $(u, \{v^a\}) \sim \mathcal{N}(\mathbf{0}, \Sigma)$ , 其中

$$\Sigma_{uu} = \frac{\|\mathbf{w}_{\star}\|^2}{N} = 1 \quad \Sigma_{uv^a} = \frac{\mathbf{w}_{\star} \cdot \mathbf{w}^a}{N} \equiv r_a \quad \Sigma_{v^a v^b} = \frac{\mathbf{w}^a \cdot \mathbf{w}^b}{N} \equiv q_{ab} \quad (13)$$

将序参量引入自由能中, 得到

$$f = -\lim_{n \rightarrow 0} \frac{1}{nN} \log \int \mathcal{D}\mathcal{O}\mathcal{D}\hat{\delta} \exp[N(G_o + G_s + \alpha G_e)] \quad (14)$$

其中

$$\mathcal{D}\mathcal{O}\mathcal{D}\hat{\delta} = \left( \prod_a \frac{dr_a d\hat{r}_a}{2\pi i/N} \right) \left( \prod_{a < b} \frac{dq_{ab} d\hat{q}_{ab}}{2\pi i/N} \right) \quad (15a)$$

$$G_o = -n\hat{\delta} - \sum_a \hat{r}_a r_a - \sum_{a < b} \hat{q}_{ab} q_{ab} \quad (15b)$$

$$G_s = \frac{1}{N} \log \int \prod_a d\mathbf{w}^a \exp \left( n\hat{\delta} \|\mathbf{w}^a\|^2 + \sum_a \hat{r}_a \mathbf{w}^a \cdot \mathbf{w}_{\star} + \sum_{a < b} \hat{q}_{ab} \mathbf{w}^a \cdot \mathbf{w}^b \right) \quad (15c)$$

$$G_e = \log \mathbb{E}_{u, \{v^a\}} \prod_a \Theta(-u v^a) \quad (15d)$$

在大  $N$  极限下, 通过鞍点近似评估自由能密度

$$f = -\text{extr}_{\mathcal{O}, \hat{\delta}} \left\{ \mathcal{G}_o + \mathcal{G}_s + \alpha \mathcal{G}_e \right\} \quad (16)$$

其中  $\mathcal{G} = \lim_{n \rightarrow 0} G/n$ .

## 2. 复本对称假设

引入复本对称假设

$$r_a = r \quad \hat{r}_a = \hat{r} \quad q_{ab} = q \quad \hat{q}_{ab} = \hat{q} \quad \text{for } \forall a \neq b \quad (17)$$

式 (15b) 计算为

$$G_o = -n\hat{o} - nr\hat{r} - \frac{1}{2}n(n-1)q\hat{q} \quad (18)$$

式 (15c) 利用重参数化计算为<sup>2</sup>

$$G_s = \frac{1}{N} \log \int \mathcal{D}\mathbf{z} \left[ \int d\mathbf{w} \exp \left( \hat{r} \mathbf{w}_* \cdot \mathbf{w} + \sqrt{\hat{q}} \mathbf{z} \cdot \mathbf{w} - \frac{1}{2} (\hat{q} - 2\hat{o}) \|\mathbf{w}\|^2 \right) \right]^n \quad (19a)$$

$$= \frac{n}{N} \int \mathcal{D}\mathbf{z} \log \left( \sqrt{\frac{2\pi}{\hat{q} - 2\hat{o}}} \right)^N \exp \left[ \frac{(\hat{r} \mathbf{w}_* + \sqrt{\hat{q}} \mathbf{z})^2}{2(\hat{q} - 2\hat{o})} \right] \quad (19b)$$

$$= \frac{n}{2} \log \frac{2\pi}{\hat{q} - 2\hat{o}} + \frac{n}{2} \frac{\hat{q} + \hat{r}^2}{\hat{q} - 2\hat{o}} \quad (19c)$$

式 (15d) 利用重参数化计算为<sup>3</sup>

$$G_e = \log \mathbb{E}_{u, \{v^a\}} 2 \Theta(u) \prod_a \Theta(v^a) \quad (21a)$$

$$= \log 2 \int \mathcal{D}z_1 \int \mathcal{D}z_2 \Theta \left( \frac{r}{\sqrt{q}} z_1 + \sqrt{1 - \frac{r^2}{q}} z_2 \right) \left\{ \int \mathcal{D}z_3 \Theta \left( \sqrt{q} z_1 + \sqrt{1 - q} z_3 \right) \right\}^n \quad (21b)$$

$$= 2n \int \mathcal{D}z_1 \int_{-\frac{rz_1}{\sqrt{q-r^2}}} \mathcal{D}z_2 \log \int_{-\sqrt{\frac{q}{1-q}z_1}} \mathcal{D}z_3 \quad (21c)$$

$$= 2n \int_0^\infty \mathcal{D}\xi \int \mathcal{D}\zeta \log H(u) \quad (21d)$$

<sup>2</sup>这个重参数化方案是利用 Hubbard-Stratonovich 变换得到的

$$\sum_{a < b} \hat{q}_{ab} \mathbf{w}^a \cdot \mathbf{w}^b = \frac{1}{2} \hat{q} \sum_{a \neq b} \mathbf{w}^a \cdot \mathbf{w}^b = \frac{1}{2} \hat{q} \left( \left( \sum_a \mathbf{w}^a \right)^2 - \sum_a \|\mathbf{w}^a\|^2 \right) = -\frac{1}{2} n \hat{q} \|\mathbf{w}\|^2 + \log \int \mathcal{D}\mathbf{z} e^{n \sqrt{\hat{q}} \mathbf{w}^a \cdot \mathbf{z}}$$

<sup>3</sup>式 (21a) 利用了  $u > 0, v^a > 0$  和  $u < 0, v^a < 0$  的对称性

式 (21b) 中使用了如下重参数化方案

$$u = \frac{r}{\sqrt{q}} z_1 + \sqrt{1 - \frac{r^2}{q}} z_2 \quad v^a = \sqrt{q} z_1 + \sqrt{1 - q} z_3^a$$

式 (21d) 中使用了如下重参数化方案

$$\zeta = \frac{r}{\sqrt{q}} z_2 - \sqrt{\frac{q-r^2}{q}} z_1 \quad \xi = \sqrt{\frac{q-r^2}{q}} z_2 + \frac{r}{\sqrt{q}} z_1$$

定义了  $H(s) = \int_s^\infty \mathcal{D}x$  以及

$$s = \frac{\sqrt{q-r^2} \zeta - r \xi}{\sqrt{1-q}} \quad (20)$$

因此

$$\mathcal{G}_o = -\hat{o} - r\hat{r} + \frac{1}{2}q\hat{q} \quad (22a)$$

$$\mathcal{G}_s = \frac{1}{2} \log \frac{2\pi}{\hat{q} - 2\hat{o}} + \frac{\hat{q} + \hat{r}^2}{2(\hat{q} - 2\hat{o})} \quad (22b)$$

$$\mathcal{G}_e = -2 \int_0^\infty \mathcal{D}\xi \int \mathcal{D}\zeta \log H(u) \quad (22c)$$

取无序平均后的自由能密度为

$$f = \text{extr} \left\{ \hat{o} + r\hat{r} - \frac{1}{2}q\hat{q} + \frac{1}{2} \log(\hat{q} - 2\hat{o}) - \frac{\hat{q} + \hat{r}^2}{2(\hat{q} - 2\hat{o})} + 2\alpha \int_0^\infty \mathcal{D}\xi \int \mathcal{D}\zeta \log H(s) \right\} \quad (23)$$

### 3. 鞍点方程

令  $\partial_{\hat{o}} f = \partial_{\hat{r}} f = \partial_{\hat{q}} f = 0$ , 得到

$$1 = \frac{\hat{r}^2 + 2\hat{q} - 2\hat{o}}{(q - 2\hat{o})^2} \quad r = \frac{\hat{r}}{\hat{q} - 2\hat{o}} \quad q = \frac{\hat{q} + \hat{r}^2}{(\hat{q} - 2\hat{o})^2} \quad (24)$$

代入式 (23) 得到

$$f = \text{extr}_{r,q} \left\{ -\frac{1}{2} \log(1 - q) - \frac{1 - r^2}{2(1 - q)} + 2\alpha \int_0^\infty \mathcal{D}\xi \int \mathcal{D}\zeta \log H(s) \right\} \quad (25)$$

令  $\partial_r f = \partial_q f = 0$ , 得到

$$\frac{r}{1 - q} = \frac{\alpha}{\sqrt{1 - q}} \sqrt{\frac{2}{\pi}} \int_0^\infty \mathcal{D}\xi \int \mathcal{D}\zeta \frac{e^{-s^2/2}}{H(s)} \left( \frac{r\zeta}{\sqrt{q - r^2}} + \xi \right) \quad (26a)$$

$$-\frac{q + r^2}{2(1 - q)^2} = \frac{\alpha}{\sqrt{1 - q}} \sqrt{\frac{2}{\pi}} \int_0^\infty \mathcal{D}\xi \int \mathcal{D}\zeta \frac{e^{-s^2/2}}{H(s)} \left( \frac{\zeta}{2\sqrt{q - r^2}} + \frac{\sqrt{q - r^2}\zeta - r\xi}{2(1 - q)} \right) \quad (26b)$$

式 (26a) 和 (26b) 的解满足  $q = r^4$ , 将其重写为<sup>5</sup>

$$\frac{r}{\sqrt{1 - r}} = \frac{\alpha}{\pi} \int \mathcal{D}x \frac{e^{-rx^2/2}}{\int_{\sqrt{rx}}^\infty \mathcal{D}z} \quad (27)$$

迭代式 (27) 至不动点, 可以得到  $r$  的解

<sup>4</sup>这其实不需要计算也能想到, 因为  $\mathbf{w}/\sqrt{N}$  和  $\mathbf{w}_*/\sqrt{N}$  都是从球面  $\mathbb{S}^{N-1}$  上随机均匀采样的, 重叠序参量应该没有什么不同

<sup>5</sup>利用变量替换

$$\zeta \rightarrow x + \sqrt{\frac{r}{1-r}}y \quad \xi \rightarrow y$$

## 4. 泛化误差

泛化误差 (4) 重写为<sup>6</sup>

$$\varepsilon_g = \mathbb{E}_{u,v} \Theta(-uv) = 1 - 2 \mathbb{E}_{u,v} \Theta(u) \Theta(v) = 1 - 2 \int_0^\infty \mathcal{D}x \int_{-\frac{rx}{\sqrt{1-r^2}}} \mathcal{D}y = \frac{1}{\pi} \arccos r \quad (28)$$

考虑  $\alpha \rightarrow \infty$ ,  $r \rightarrow 1$ , 令  $r = 1 - \delta$  ( $\delta \ll 1$ ), 代入式 (27) 得

$$\frac{1}{\delta} = \frac{\alpha^2}{\pi^2} \left( \int \mathcal{D}x \frac{e^{-x^2/2}}{\int_x^\infty \mathcal{D}z} \right)^2 = \frac{\alpha^2}{1.926} \quad (29)$$

代入式 (28) 得到<sup>7</sup>

$$\varepsilon_g = \frac{1}{\pi} \arccos(1 - \delta) \simeq \frac{0.625}{\alpha} \quad (30)$$

## References

- [1] G. Györfyi and N. Tishby. Statistical theory of learning a rule. In W. K. Theumann and R. Köberle, editors, *Neural Networks and Spin Glasses*. World Scientific, Singapore, 1990.
- [2] H. S. Seung, H. Sompolinsky, and N. Tishby. Statistical mechanics of learning from examples. *Physical review A*, 45(8):6056, 1992.
- [3] H. Nishimori. *Statistical physics of spin glasses and information processing: an introduction*. Clarendon Press, Oxford, 2001.

<sup>6</sup>使用了如下重参数化方案

$$u = x \quad v = rx + \sqrt{1-r^2}y$$

第二个等号利用了

$$\Theta(-uv) = \Theta(u)\Theta(v) + \Theta(-u)\Theta(-v) \quad \text{和} \quad \Theta(-u) = 1 - \Theta(u)$$

最后一步积分利用几何法得到

<sup>7</sup>利用了

$$\arccos(x) \approx \sqrt{2(1-x)}$$